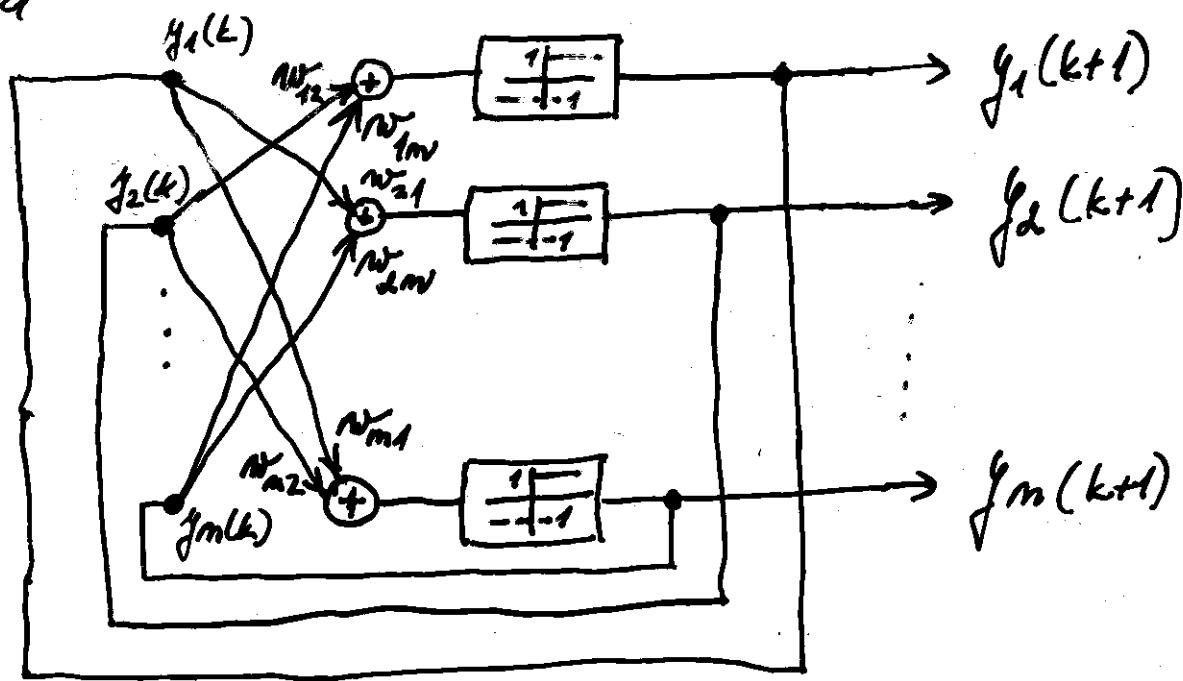


6. HOPFIELDDOVÁ SÍŤ

- jednoroztroušená rekurentní síť s neurony s bipolární binární aktivační funkcí, symetrickou vahovou maticí a nulami na diagonále a nulovým prahovým vektorem (tj. $w_{ij} = w_{ji}$, $b_{ij} = b_{ji}$, a $w_{ii} = 0$)

- schéma



- pro výstup i -tého neuronu platí

$$y_i(k+1) = \text{sgn} \left(\sum_{j=1}^m w_{ij} \cdot y_j(k) \right)$$

$y(k)$... výstup sítě v čase k (star sítě v čase k)

$y(\phi)$... inicializační stav

6.1. Činnost Hopfieldovy sítě

- po inicializaci v čase $k=0$ přechází síť samovolně z jednoho stavu do druhého (jedná se o dynamický systém)
- ke změně stavu sítě může docházet
 - synchronně (tzn. výstupy všech neuronů v kroku $k+1$ se vypočítají z výstupů neuronů v kroku k najednou)
 - asynchronně (tzn., že výstupy neuronů v kroku $k+1$ se určují postupně tak, že v každém okamžiku se přepočítává výstup pouze jednoho neuronu. Výstup tohoto neuronu se přitom vypočítá na základě výstupů neuronů v pravé minulém okamžiku. Neuron, jehož výstup se bude přepočítávat, se obvykle vybírá náhodně \Rightarrow proces změny stavu sítě v asynchronním režimu se nazývá stochastická asynchronní rekurze.)
- proces samovolného přechodu končí buď v různých stavech, kdy $f(k+1) = f_k(k)$, nebo v romovážených cyklech, tvořených stav, mezi kterými síť kmitá.

Platí:

- 1) Jestliže rekurentní neuronová síť pracuje v asynchronním režimu, ráhová matica je symetrická a prvky na diagonále jsou nezáporné \rightarrow síť váhy konverguje do rovnovážného stavu.
- 2) Jestliže rekurentní neuronová síť pracuje v synchronním režimu a ráhová matica je symetrická, pak síť váhy konverguje do rovnovážného stavu, nebo cyklu délky 2.

6.d. Nastavování ráh Hopfieldovy sítě

U Hopfieldovy sítě nedochází k učení, ráhy sítě jsou určovány pomocí tzv. záznamového algoritmu, během kterého se do sítě zaznamenávají požadované rovnovážné stavy. Pro Hopfieldovu síť platí

$$W = \left(\sum_{p=1}^P \underline{u}_p \cdot \underline{u}_p^T \right) - P \cdot I$$

\underline{u}_p ... tzv. prototypy t.j. rovnovážné stavy, které mají být do sítě zaznamenány (dimenze n)

P ... počet zaznamenaných prototypů

I ... identická matica (řádu n)

6.3. Vlastnosti Hopfieldovy sítě

- pro Hopfieldovu síť lze definovat tzv. výpočetní energii ve formu

$$E(\underline{y}) = -\frac{1}{2} \underline{y}^T \cdot \underline{W} \cdot \underline{y}$$

Lze ukázat, že při přechodu sítě z jednoho stavu do jiného se tato energie nezvyšuje a v rovnovážném stavu (resp. cyklu) je minimální.

- pro každý rovnovážný stav \underline{u} existuje tak komplementární stav \underline{u}' , pro který platí $\underline{u}' = -\underline{u}$. Tento stav je rovněž rovnovážným stavem, i když v průběhu řešenamoreho algoritmu nebyl do sítě zazkámenán.
- zda proces přechodu sítě z jednoho stavu do jiného skončí v požadovaném nebo komplementárním rovnovážném stavu závisí při asynchronním režimu na pořadí připočítávání výstupů jednotlivých neuronů \rightarrow nelze ovlivnit

- do Hopfieldovy sítě Lee spočítat maximální

$$P \leq 0,14 \cdot n$$

rovnovážných stavů (n je počet neuronů sítě).
 Pokud je v síti zaznamenáno rovnovážného stavu více, může proces ~~asynchronní~~^{synchronní} asynchronní rekurze skončit v tzv. falešném rovnovážném stavu, který neodpovídá žádnému zaznamenanému ani žádnému komplementárnímu stavu.

6.4. Použití Hopfieldovy sítě

- Hopfieldova síť se v praxi příliš nepoužívá z důvodu možné existence falešných rovnorážných stavů
- rekonstruktoři zašuměných dat
- řešení optimalizačních úloh (např. hledání nejkratší cesty). Princip: optimalizační úloha se popisuje vhodnou funkcí, která se převede do tvaru výpočetní energie sítě. Hopfieldova síť pak samovolně hledá minimum této funkce.

Poznámka: Existují sítě pracující v čase spojité, při jejich analýze je třeba řešit nelineární diferenciální rovnice